

# Minimum Hitting Set (weighted)

## Mínimo Conjunto Transversal (unweighted)

- ▶ **Instância:** Um conjunto universo  $U = \{u_1, \dots, u_n\}$  e uma família  $\mathcal{S} = \{S_1, \dots, S_m\}$  de subconjuntos de  $U$ .
- ▶ **Objetivo:** Obter o menor subconjunto  $T$  (transversal) de  $U$  tal que todo conjunto  $S_j \in \mathcal{S}$  tem algum elemento de  $T$  ( $S_j \cap T \neq \emptyset$ ).

## Mínimo Conjunto Transversal (weighted)

- ▶ **Instância:** Idem + cada elemento  $u \in U$  tem um custo  $c_u$
- ▶ **Objetivo:** Obter um conjunto transversal  $T \subseteq U$  ( $S_j \cap T \neq \emptyset \forall j$ ) de custo mínimo ( $\sum_{u \in T} c_u$  mínimo).
- ▶ **Generalização:** Basta tomar custo 1 para cada elemento  $u \in U$ .

# Hitting Set (CT) e Vertex Cover (CV)

## Cobertura de Vértices (Vertex Cover)

- ▶ **Instância:** Grafo  $G$  e um custo  $c(v)$  para cada vértice  $v$  de  $G$
- ▶ **Objetivo:** Obter uma cobertura das arestas por vértices  $v_1, \dots, v_k$  de  $G$  de custo mínimo ( $c(v_1) + \dots + c(v_k)$  mínimo).
- ▶ **Observação:** Cobrir arestas usando vértices

## Conjunto Transversal CT (Hitting Set)

- ▶ **Instância:** Conj univ  $U = \{u_1, \dots, u_n\}$ , família  $\mathcal{S} = \{S_1, \dots, S_m\}$  de subconjuntos de  $U$  e um custo  $c_u$  p/ cada elem  $u \in U$
- ▶ **Objetivo:** Obter um conjunto transversal  $T \subseteq U$  ( $S_j \cap T \neq \emptyset \forall j$ ) de custo mínimo ( $\sum_{u \in T} c_u$  mínimo).
- ▶ **Observação:** Cobrir conjuntos usando elementos
- ▶ **Redução CV  $\rightarrow$  CT:** Para cada vértice  $v$  de  $G$ , crie um elemento  $v$  em  $U$ . Para cada aresta  $uv$  de  $G$ , crie o conjunto  $\{u, v\}$  em  $\mathcal{S}$ .

# Hitting Set (CT) e Set Cover (CC)

## Set Cover (CC): cobrir elementos usando conjuntos

- ▶ **Instância:** Conj. univ.  $U = \{u_1, \dots, u_n\}$ , família  $\mathcal{S} = \{S_1, \dots, S_m\}$  de subconjuntos de  $U$  e um custo  $c(S_i)$  para cada conjunto  $S_i$
- ▶ **Objetivo:** Obter uma cobertura  $\mathcal{C} = \{S_{i_1}, \dots, S_{i_k}\} \subseteq \mathcal{S}$  de  $U$  de custo mínimo ( $c(S_{i_1}) + \dots + c(S_{i_k})$  mínimo).

## Hitting Set (CT): cobrir conjuntos usando elementos

- ▶ **Instância:** Conj univ  $U = \{u_1, \dots, u_n\}$ , família  $\mathcal{S} = \{S_1, \dots, S_m\}$  de subconjuntos de  $U$  e um custo  $c_u$  p/ cada elem  $u \in U$
  - ▶ **Objetivo:** Obter um conjunto transversal  $T \subseteq U$  ( $S_j \cap T \neq \emptyset \forall j$ ) de custo mínimo ( $\sum_{u \in T} c_u$  mínimo).
- **Redução CC  $\rightarrow$  CT:** P/ cada conj.  $S$  em Set Cover, crie elem. em Hitting Set. P/ cada elem.  $u$  em Set Cover, crie conj. em Hitting Set com os conj. de Set Cover que contém  $u$ .
- **Exemplo:**  $U = \{1, 2, 3, 4, 5\}$ ,  $\mathcal{S} = \{\{1, 2, 3\}, \{2, 3, 4\}, \{3, 4, 5\}\}$
- $\Rightarrow U' = \{a, b, c\}$ ,  $\mathcal{S}' = \{\{a\}, \{a, b\}, \{a, b, c\}, \{b, c\}, \{c\}\}$
- Freq. máx.  $f$  (Set Cover) = tam.  $s$  maior conj de  $\mathcal{S}$  (Hitting Set)

# Hitting Set (CT) e Set Cover (CC)

## Set Cover (CC): cobrir elementos usando conjuntos

- ▶ **Instância:** Conj. univ.  $U = \{u_1, \dots, u_n\}$ , família  $\mathcal{S} = \{S_1, \dots, S_m\}$  de subconjuntos de  $U$  e um custo  $c(S_i)$  para cada conjunto  $S_i$
- ▶ **Objetivo:** Obter uma cobertura  $\mathcal{C} = \{S_{i_1}, \dots, S_{i_k}\} \subseteq \mathcal{S}$  de  $U$  de custo mínimo ( $c(S_{i_1}) + \dots + c(S_{i_k})$  mínimo).

## Hitting Set (CT): cobrir conjuntos usando elementos

- ▶ **Instância:** Conj univ  $U = \{u_1, \dots, u_n\}$ , família  $\mathcal{S} = \{S_1, \dots, S_m\}$  de subconjuntos de  $U$  e um custo  $c_u$  p/ cada elem  $u \in U$
- ▶ **Objetivo:** Obter um conjunto transversal  $T \subseteq U$  ( $S_j \cap T \neq \emptyset \forall j$ ) de custo mínimo ( $\sum_{u \in T} c_u$  mínimo).

## Algoritmos de Set Cover servem p/ Hitting Set

- MinCC-Chvátal  $(\ln n + 1)$ -aprox  $\Rightarrow$  MinCT-Chvátal  $(\ln |\mathcal{S}| + 1)$ -aprox
- MinCC-Guloso é  $f$ -aprox  $\Rightarrow$  MinCT-Guloso é  $s$ -aprox, onde  $s$  é o tamanho do maior conjunto de  $\mathcal{S}$

# Min Hitting Set - Transversal custo min - Método Primal

## Mínimo Conjunto Transversal (weighted)

- ▶ **Instância:** Conj univ  $U = \{u_1, \dots, u_n\}$ , família  $\mathcal{S} = \{S_1, \dots, S_m\}$  de subconjuntos de  $U$  e um custo  $c_u$  para cada elemento  $u \in U$
- ▶ **Objetivo:** Obter um conjunto transversal  $T \subseteq U$  ( $S_j \cap T \neq \emptyset \forall j$ ) de custo mínimo ( $\sum_{u \in T} c_u$  mínimo).

## Método Primal - Formulação de Programação Inteira

- Vetores  $c$  e  $x$ , indexados por  $U$ . **Ex:**  $c_u$  e  $x_u$  para cada  $u \in U$
  - Interpretação:  $x_u = 1$  se  $u \in T$ ; caso contrário  $x_u = 0$
  - **Minimizar**  $c \cdot x = \sum_{u \in U} c_u x_u$ , **restrito a:**
  - **Para cada**  $u \in U$ :  $x_u \in \{0, 1\}$
  - **Para cada**  $S \in \mathcal{S}$ :  $\sum_{u \in S} x_u \geq 1$
- 
- ▶ É viável; basta tomar  $x_u = 1$  para todo elemento  $u \in U$
  - ▶ Obtém sol. exata  $opt(U, \mathcal{S}, c) = c \cdot x_{opt}$ , mas problema NP-Difícil.

# Min Hitting Set - Transversal custo min - Método Primal

## Mínimo Conjunto Transversal (weighted)

- ▶ **Instância:** Conj univ  $U = \{u_1, \dots, u_n\}$ , família  $\mathcal{S} = \{S_1, \dots, S_m\}$  de subconjuntos de  $U$  e um custo  $c_u$  para cada elemento  $u \in U$
- ▶ **Objetivo:** Obter um conjunto transversal  $T \subseteq U$  ( $S_j \cap T \neq \emptyset \forall j$ ) de custo mínimo ( $\sum_{u \in T} c_u$  mínimo).

## Método Primal - Relaxação (Programação Linear)

- Vetores  $c$  e  $x$ , indexados por  $U$ . **Ex:**  $c_u$  e  $x_u$  para cada  $u \in U$
  - **Minimizar**  $c \cdot x = \sum_{u \in U} c_u x_u$ , **restrito a:**
  - **Para cada**  $u \in U$ :  $x_u \in [0, 1]$
  - **Para cada**  $S \in \mathcal{S}$ :  $\sum_{u \in S} x_u \geq 1$
- 
- ▶ É viável; basta tomar  $x_u = 1$  para todo elemento  $u \in U$
  - ▶  $opt(U, \mathcal{S}, c) \geq c \cdot x_{opt}$ , pois a relaxação pode obter valores menores.

# Min Hitting Set - Transversal custo min - Método Primal

## Técnica do arredondamento

### Algoritmo MinTransversal-primal( $U, \mathcal{S}, c$ )

1. **seja**  $x$  uma solução ótima racional da PL (relax. PI)
2. **seja**  $s = \max\{|S| : S \in \mathcal{S}\}$
3. **seja**  $T = \{u \in U : x_u \geq 1/s\}$
4. **retorne**  $T$

**LEMA:**  $T$  é um transversal de  $\mathcal{S}$

**Prova:** Para cada  $S \in \mathcal{S}$  vale a restrição  $\sum_{u \in S} x_u \geq 1$   
 $\Rightarrow \exists u \in S : x_u \geq 1/|S| \geq 1/s$ .

**TEOREMA:** O algoritmo MinTransversal-primal é  **$s$ -aproximativo**

**Prova:** Como  $s \cdot x_u \geq 1, \forall u \in U$ , então:

$$c(T) = \sum_{u \in T} c_u \leq s \cdot \sum_{u \in T} c_u x_u \leq s \cdot \sum_{u \in U} c_u x_u \leq s \cdot \text{opt}(U, \mathcal{S}, c)$$

# Min Hitting Set - Transversal custo min - Método Dual

## Problema Primal

$$\text{Max } Z = 3x_1 + 5x_2$$

Sujeito a

$$\begin{cases} x_1 & \leq 4 \\ & 2x_2 \leq 12 \\ 3x_1 + 2x_2 & \leq 18 \end{cases}$$

$$x_1 \text{ e } x_2 \geq 0$$

Notação Matricial

$$\text{Max } Z = [3 \ 5] \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

Sujeito a

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \\ 3 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \leq \begin{bmatrix} 4 \\ 12 \\ 18 \end{bmatrix}$$

$$\text{e } \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \geq \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

## Problema Dual

$$\text{Min } W = 4y_1 + 12y_2 + 18y_3$$

Sujeito a

$$\begin{cases} y_1 + & & 3y_3 \geq 3 \\ & 2y_2 + 2y_3 \geq 5 \end{cases}$$

$$y_1, y_2 \text{ e } y_3 \geq 0$$

Notação Matricial

$$\text{Min } W = [y_1 \ y_2 \ y_3] \begin{bmatrix} 4 \\ 12 \\ 18 \end{bmatrix}$$

Sujeito a

$$[y_1 \ y_2 \ y_3] \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \\ 3 & 2 \end{bmatrix} \geq [3 \ 5]$$

$$\text{e } [y_1 \ y_2 \ y_3] \geq [0 \ 0 \ 0]$$

**Teorema Forte da Dualidade:** opt do primal = opt do dual



# Min Hitting Set - Transversal custo min - Método Dual

## Método Primal - Relaxação (Programação Linear)

- Vetores  $c$  e  $x$ , indexados por  $U$ . **Ex:**  $c_u$  e  $x_u$  para cada  $u \in U$
- **Minimizar**  $c \cdot x = \sum_{u \in U} c_u x_u$ , **restrito a:**
- **Para cada**  $u \in U$ :  $x_u \in [0, 1]$
- **Para cada**  $S \in \mathcal{S}$ :  $\sum_{u \in S} x_u \geq 1$

## Método Dual - Relaxação (Programação Linear)

- Vetor  $y$ , indexado por  $\mathcal{S}$ . **Ex:**  $y_S$  para cada  $S \in \mathcal{S}$
- **Maximizar**  $y \cdot \mathbf{1} = \sum_{S \in \mathcal{S}} y_S$ , **restrito a:**
- **Para cada conj**  $S \in \mathcal{S}$ :  $y_S \geq 0$
- **Para cada elemento**  $u \in U$ :  $\sum_{S \in \mathcal{S}(u)} y_S \leq c_u$  (R1)

onde  $\mathcal{S}(u) = \{S \in \mathcal{S} : u \in S\}$ .

- ▶ É viável; basta tomar  $y_S = 0$  para todo conjunto  $S \in \mathcal{S}$
- ▶  $opt(U, \mathcal{S}, c) \geq c \cdot x_{opt} = y_{opt} \cdot \mathbf{1}$ , pelo Teorema da Dualidade.

# Min Hitting Set - Transversal custo min - Método Dual

## Interpretação do Dual

- ▶ Custo de cada elem  $u$  é repartido entre ele e os conj  $S$  que o contém
- ▶ Se um conjunto  $S$  não tem um elemento com igualdade na restrição R1, podemos aumentar o valor de  $y_S$ . Ou seja, no ótimo, todo conjunto  $S$  tem um elemento  $u$  com igualdade na restrição R1.
- ▶ Colocar no transversal os elem  $u \in U$  com igualdade na restr R1.

## Método Dual - Relaxação (Programação Linear)

- Vetor  $y$ , indexado por  $\mathcal{S}$ . **Ex:**  $y_S$  para cada  $S \in \mathcal{S}$
- **Maximizar**  $y \cdot \mathbf{1} = \sum_{S \in \mathcal{S}} y_S$ , **restrito a:**
- **Para cada conj**  $S \in \mathcal{S}$ :  $y_S \geq 0$
- **Para cada elemento**  $u \in U$ :  $\sum_{S \in \mathcal{S}(u)} y_S \leq c_u$  (R1)

onde  $\mathcal{S}(u) = \{S \in \mathcal{S} : u \in S\}$ .

- ▶ É viável; basta tomar  $y_S = 0$  para todo conjunto  $S \in \mathcal{S}$
- ▶  $opt(U, \mathcal{S}, c) \geq c \cdot x_{opt} = y_{opt} \cdot \mathbf{1}$ , pelo Teorema da Dualidade.

# Min Hitting Set - Transversal custo min - Método Dual

## Algoritmo MinTransversal-dual ( $U, \mathcal{S}, c$ )

1. **seja**  $y$  uma solução ótima racional da PL (dual, relax. PI)
2. **seja**  $T = \{u \in U : \sum_{S \in \mathcal{S}: u \in S} y_S = c_u\}$  (igualdade em R1)
3. **retorne**  $T$

**LEMA:**  $T$  é um transversal de  $\mathcal{S}$  com elementos de  $U$

**Prova:** Já visto.

**TEOREMA:** MinTransversal-dual é  **$s$ -aproximativo**

**Prova:** Seja  $s = \max\{|S| : S \in \mathcal{S}\}$  e  $\mathcal{S}(u) = \{S \in \mathcal{S} : u \in S\}$ .

$$c(T) = \sum_{u \in T} c_u = \sum_{u \in T} \sum_{S \in \mathcal{S}(u)} y_S \leq \sum_{u \in U} \sum_{S \in \mathcal{S}(u)} y_S = \sum_{S \in \mathcal{S}} |S| \cdot y_S$$

$$c(T) \leq s \cdot \sum_{S \in \mathcal{S}} y_S \leq s \cdot \text{opt}(U, \mathcal{S}, c)$$

# O Esquema Primal-Dual Clássico

Programa Primal Clássico:  $n$  variáveis  $x_j$  com  $m$  restrições  $b_i$

- **Minimizar**  $c \cdot x = \sum_{j=1}^n c_j x_j$ , **onde**  $x_j \geq 0, \forall j = 1, \dots, n$
- **Restrito à**  $\sum_{j=1}^n a_{ij} x_j \geq b_i$  para todo  $i = 1, \dots, m$

Programa Dual Clássico:  $m$  variáveis  $y_i$  com  $n$  restrições  $c_j$

- **Maximizar**  $b \cdot y = \sum_{i=1}^m b_i y_i$ , **onde**  $y_i \geq 0, \forall i = 1, \dots, m$
- **Restrito à**  $\sum_{i=1}^m a_{ij} y_i \leq c_j$  para todo  $j = 1, \dots, n$

## Teoremas da Dualidade e das Folgas Complementares

- **Dualidade Forte:** Se viáveis,  $c \cdot x \geq b \cdot y$  e  $c \cdot x_{opt} = b \cdot y_{opt}$
- **Folgas Complementares:**  $c \cdot x = b \cdot y$  se e só se valem as folgas complementares primais e duais:
  - ▶ Primais:  $x_j = 0$  ou  $\sum_{i=1}^m a_{ij} y_i = c_j$ , para todo  $j = 1, \dots, n$
  - ▶ Duais:  $y_i = 0$  ou  $\sum_{j=1}^n a_{ij} x_j = b_i$ , para todo  $i = 1, \dots, m$
- ▶ **Esquema PL:** Começa com solução dual  $y$  viável e solução primal  $x$  inviável. Observando as folgas complementares, vai melhorando a otimalidade da dual  $y$  e a viabilidade da primal  $x$  até  $c \cdot x = b \cdot y$ .

# O Esquema Primal-Dual de Aproximação

Programa Primal Clássico:  $n$  variáveis  $x_j$  com  $m$  restrições  $b_i$

- **Minimizar**  $c \cdot x = \sum_{j=1}^n c_j x_j$ , **onde**  $x_j \geq 0, \forall j = 1, \dots, n$
- **Restrito à**  $\sum_{j=1}^n a_{ij} x_j \geq b_i$  para todo  $i = 1, \dots, m$

Programa Dual Clássico:  $m$  variáveis  $y_i$  com  $n$  restrições  $c_j$

- **Maximizar**  $b \cdot y = \sum_{i=1}^m b_i y_i$ , **onde**  $y_i \geq 0, \forall i = 1, \dots, m$
- **Restrito à**  $\sum_{i=1}^m a_{ij} y_i \leq c_j$  para todo  $j = 1, \dots, n$

Folgas Complementares  $(\alpha, \beta)$ -aproximadas

- ▶ Primais:  $x_j = 0$  ou  $c_j/\alpha \leq \sum_{i=1}^m a_{ij} y_i \leq c_j$ , para todo  $j = 1, \dots, n$
- ▶ Duais:  $y_i = 0$  ou  $b_i \leq \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j \leq \beta b_i$ , para todo  $i = 1, \dots, m$
- ▶ **Lema:** Se  $x$  e  $y$  satisfazem folgas complementares  $(\alpha, \beta)$ -aproximadas, então  $c \cdot x \leq (\alpha\beta) b \cdot y$ . **Prova:**

$$\sum_{j=1}^n c_j x_j \leq \alpha \sum_{j=1}^n \left( \sum_{i=1}^m a_{ij} y_i \right) x_j = \alpha \sum_{i=1}^m \left( \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j \right) y_i \leq \alpha\beta \sum_{i=1}^m b_i y_i$$

# O Esquema Primal-Dual de Aproximação

Programa Primal Clássico:  $n$  variáveis  $x_j$  com  $m$  restrições  $b_i$

- **Minimizar**  $c \cdot x = \sum_{j=1}^n c_j x_j$ , **onde**  $x_j \geq 0, \forall j = 1, \dots, n$
- **Restrito à**  $\sum_{j=1}^n a_{ij} x_j \geq b_i$  para todo  $i = 1, \dots, m$

Programa Dual Clássico:  $m$  variáveis  $y_i$  com  $n$  restrições  $c_j$

- **Maximizar**  $b \cdot y = \sum_{i=1}^m b_i y_i$ , **onde**  $y_i \geq 0, \forall i = 1, \dots, m$
- **Restrito à**  $\sum_{i=1}^m a_{ij} y_i \leq c_j$  para todo  $j = 1, \dots, n$

Folgas Complementares  $(\alpha, \beta)$ -aproximadas

- ▶ Primais:  $x_j = 0$  ou  $c_j/\alpha \leq \sum_{i=1}^m a_{ij} y_i \leq c_j$ , para todo  $j = 1, \dots, n$
- ▶ Duais:  $y_i = 0$  ou  $b_i \leq \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j \leq \beta b_i$ , para todo  $i = 1, \dots, m$
- ▶ **Aprox Primal-Dual:** Começa com soluções  $y$  dual viável e  $x$  primal inviável (mas sempre inteira). Observ folgas compl  $(\alpha, \beta)$ -aprox, vai melhorando otimal. dual  $y$  e viab. primal  $x$ . No fim, a solução dual vezes  $\alpha\beta$  serve como limite superior para o do primal inteiro.

# Hitting Set - Transversal custo min - Método Primal-Dual

## Programa Primal - Programação Inteira

- Vetor  $x$ , indexado por  $U$ . **Ex:**  $x_u$  para cada  $u \in U$
  - **Minimizar**  $c \cdot x = \sum_{u \in U} c_u x_u$ , **restrito a:**
  - **Para cada elemento**  $u \in U$ :  $x_u \in \{0, 1\}$
  - **Para cada conjunto**  $S \in \mathcal{S}$ :  $\sum_{u \in S} x_u \geq 1$
- ▶ É viável; basta tomar  $x_u = 1$  para todo elemento  $u \in U$

## Programa Dual - Relaxação (Programação Linear)

- Vetor  $y$ , indexado por  $\mathcal{S}$ . **Ex:**  $y_S$  para cada  $S \in \mathcal{S}$
- **Maximizar**  $y \cdot \mathbf{1} = \sum_{S \in \mathcal{S}} y_S$ , **restrito a:**
- **Para cada conj**  $S \in \mathcal{S}$ :  $y_S \geq 0$
- **Para cada elemento**  $u \in U$ :  $\sum_{S \in \mathcal{S}: u \in S} y_S \leq c_u$  (R1)

- ▶ É viável; basta tomar  $y_S = 0$  para todo conjunto  $S \in \mathcal{S}$
- ▶ **Primal-Dual início:**  $x_u = 0 \forall u \in U$  e  $y_S = 0 \forall S \in \mathcal{S}$ .

# Hitting Set - Transversal custo min - Método Primal-Dual

## Algoritmo MinTransversal-primal-dual ( $U, \mathcal{S}, c$ )

1. **seja**  $y$  o vetor com  $y_S = 0$  para todo conjunto  $S \in \mathcal{S}$
2. **enquanto**  $\exists$  conj  $S'$  sem nenhum elemento com (=R1)
3.       **faça**  $y_{S'} \leftarrow y_{S'} + \min \{c_u - \sum_{S \in \mathcal{S}: u \in S} y_S : u \in S'\}$
4. **seja**  $T = \{u \in U : \sum_{S \in \mathcal{S}: u \in S} y_S = c_u\}$  (igualdade em R1)
5. **retorne**  $T$

► Vetor  $x$  não está explícito, mas  $x_u = 1$  se  $u$  com (=R1) e  $x_u = 0$  cc.

## Programa Dual - Relaxação (Programação Linear)

- Vetor  $y$ , indexado por  $\mathcal{S}$ . **Ex:**  $y_S$  para cada  $S \in \mathcal{S}$
- **Maximizar**  $y \cdot \mathbf{1} = \sum_{S \in \mathcal{S}} y_S$ , **restrito a:**
- **Para cada conj**  $S \in \mathcal{S}$ :  $y_S \geq 0$
- **Para cada elemento**  $u \in U$ :  $\sum_{S \in \mathcal{S}: u \in S} y_S \leq c_u$  (R1)



# Hitting Set - Transversal custo min - Método Primal-Dual

## Algoritmo MinTransversal-primal-dual ( $U, \mathcal{S}, c$ )

1. **seja**  $y$  o vetor com  $y_S = 0$  para todo conjunto  $S \in \mathcal{S}$
2. **enquanto**  $\exists$  conj  $S'$  sem nenhum elemento com (=R1)
3.       **faça**  $y_{S'} \leftarrow y_{S'} + \min \{c_u - \sum_{S \in \mathcal{S}: u \in S} y_S : u \in S'\}$
4. **seja**  $T = \{u \in U : \sum_{S \in \mathcal{S}: u \in S} y_S = c_u\}$  (igualdade em R1)
5. **retorne**  $T$

**LEMA:**  $T$  é um transversal de  $\mathcal{S}$  por elementos de  $U$

**TEOREMA:** MinTransversal-primal-dual é **s-aproximativo**

**Prova:** Seja  $s = \max\{|S| : S \in \mathcal{S}\}$  e  $\mathcal{S}(u) = \{S \in \mathcal{S} : u \in S\}$ .

Bastaria  $\alpha = 1$  e  $\beta = s$ . **Outra prova:** P/ transversal opt  $T^*$ :

$$\sum_{S \in \mathcal{S}} y_S \leq \sum_{u \in T^*} \sum_{S \in \mathcal{S}(u)} y_S \leq \sum_{u \in T^*} c_u = \text{opt. Logo, p/ transv. } T \text{ retorn p/ algoritmo}$$

$$c(T) = \sum_{u \in T} c_u = \sum_{u \in T} \sum_{S \in \mathcal{S}(u)} y_S \leq \sum_{u \in U} \sum_{S \in \mathcal{S}(u)} y_S \leq s \cdot \sum_{S \in \mathcal{S}} y_S \leq s \cdot \text{opt}(U, \mathcal{S}, c)$$

# Conclusão: Set Cover, Vertex Cover e Hitting Set

## Set Cover (Cobertura por Conjuntos)

- ▶  $(1 + \ln n)$ -aproximação: Algoritmo **MinCC-Chvátal**.
- ▶  $f$ -aprox: Alg. **MinCC-Hochbaum** (versões primal, dual e primal-dual)
- ▶ onde  $f = \max_{u \in U} \{f(u)\}$  é a frequência máx entre os elem. de  $U$ ,
- ▶ onde  $f(u)$  é o número de subconjuntos  $S \in \mathcal{S}$  que contém  $u$

## Vertex Cover (Cobertura de Vértices)

- ▶ 2-aprox: Alg. **MinCV-Hochbaum** (versões primal, dual e primal-dual)

## Hitting Set (Conjunto Transversal)

- ▶  $(1 + \ln |\mathcal{S}|)$ -aproximação: Algoritmo **MinCT-Chvátal**.
- ▶  $s$ -aprox: Alg. **MinTransversal** (versões primal, dual e primal-dual)
- ▶ onde  $s = \min\{|S| : S \in \mathcal{S}\}$  (tam. do maior conj. em  $\mathcal{S}$ )